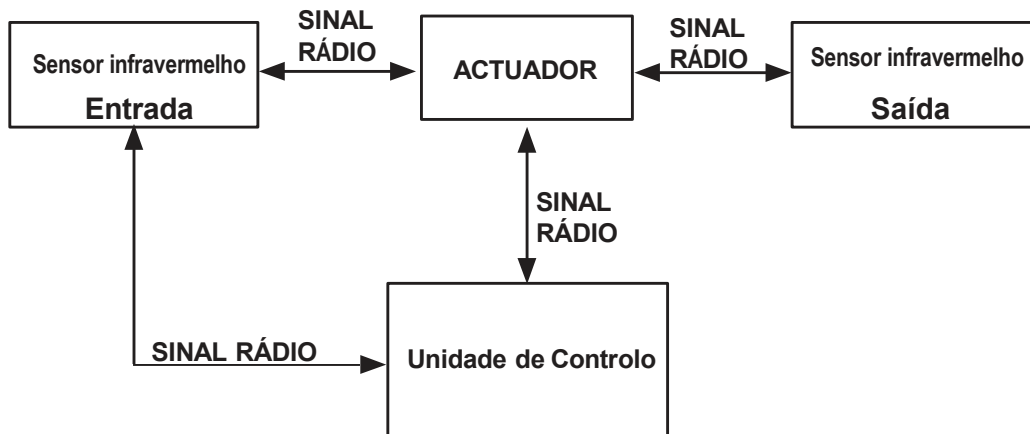


OCO1

I. DIAGRAMA DO SISTEMA



II. ESPECIFICAÇÕES TÉCNICAS

Especificações gerais		
	Tensão de funcionamento	12-24V DC
	Corrente de comutação (relé)	30V DC - 2A
Consumo de energia		
	Por elemento	máx. 150mA
	2x sensores infravermelhos + 1x actuador	máx. 450mA
	Unidade de controlo	Fonte de alimentação 12V DC 2A
Sistema		
	Comunicação	Radio (868MHz)
	Alcance de campo aberto	50m

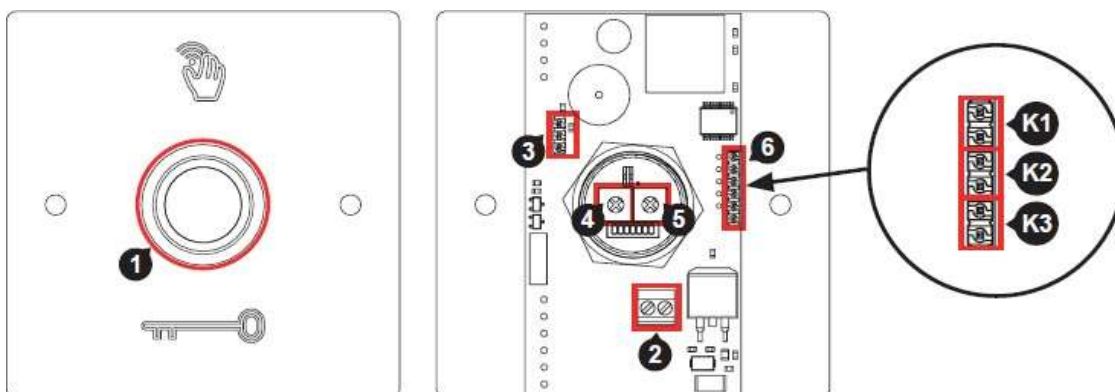
III. COMPONENTES DO DISPOSITIVO

Elementos do sistema de acesso (Entrada / Saída)					
Sensor infravermelhos	Actuador	Unidade de controlo	Fonte alimentação	Painel interior	Painel exterior
2	1	1	1	1	1

IV. DESCRIÇÃO

1) Sensor infravermelho

Os sensores infravermelhos comunicam com o actuador e unidade de controlo.



1	1 LED bicolor (vermelho e verde)	5	Configuração do temporizador
2	Bloco de terminais eléctricas 12/24V DC	K1	Configuração para definir o sensor como de entrada ou saída
3	Configurações do buzzer	K2	Configuração de grupo
4	Configuração da distância da sensibilidade	K3	Modo de associação ao sistema

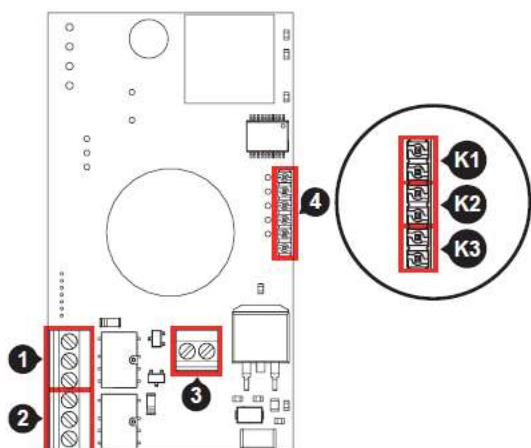
Configuração de Jumpers

K1	K2	K3
Definir como sensor infravermelho de entrada Definir como sensor infravermelho de saída	Jumper na posição de fábrica <p>Não trocar o jumper neste sistema (OCO1).</p>	Modo normal de utilização (por defeito) Modo de associação ao sistema

Configuração do Buzzer	Configuração da distância de sensibilidade	Configuração do temporizador
	<p>ex : 5 cm</p>	<p>ex: 5 s</p>
	<p>Para uma boa utilização , é recomendado a configuração da distância de sensibilidade a 5 cm (configurações de fábrica).</p>	<p>É recomendado a configuração do temporizador 5 segs.</p>

2) Actuador

O actuador deverá estar instalado perto ao sistema de fecho ou da caixa de controlo da fechadura. Isto permite a abertura dos acessos e a comunicação com a unidade de controlo.



1	Relé 1 (C/NO/NC)
2	Relé 2 (C/NO/NC)
3	Bloco de terminais eléctricas 12-24V DC
K1	Configuração do funcionamento do relé
K2	Configuração de grupo (se for o OCO1 AC2)
K3	Modo de associação ao sistema

Nomeação e posicionamento dos jumpers

K1

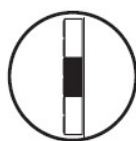


Sensor infravermelhos de entrada activa o relé 1
Sensor infravermelhos de saída activa o relé 2



Sensores infravermelhos activam o relé 1 (relé 2 está desactivo)

K2



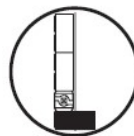
Jumper por defeito

Não trocar o jumper neste sistema (OCO1).

K3



Modo normal de utilização (por defeito)

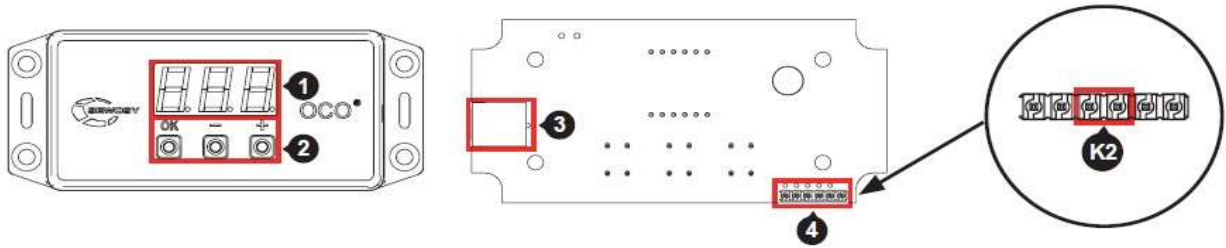


Modo de associação ao sistema

3) Unidade de Controlo (contador)

A unidade controlo indica o número de pessoas nas instalações. O controlo comunica com os sensores de infravermelhos.

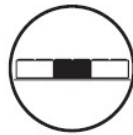
Não é recomendada a instalação do controlo sobre uma superfície metálica porque isto produz a redução do alcance de rádio.



1	Display digital	3	Conector macho da fonte de alimentação 12V DC
2	Botões do controlo	K2	Configuração de grupo

Nomeação e posicionamento dos jumpers

K2



feito do jumper, não trocar!

V. INSTALAÇÃO

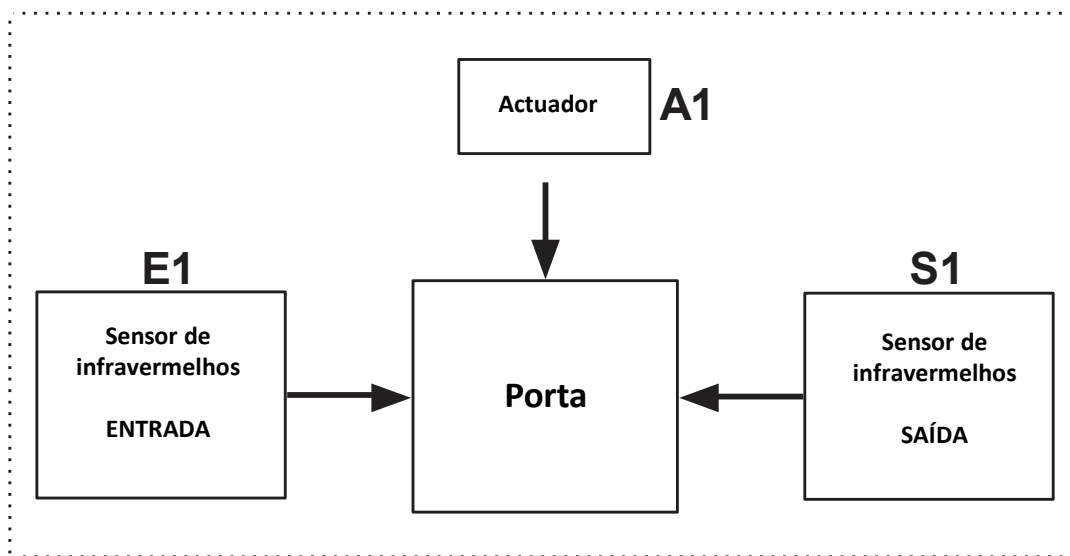
1	2
<p>DIN 7982 - ST4.2 x 25</p> <p>Ø6</p>	<p>Parafuso de anti-furto M4 x 6</p>
<p>As tomadas de parede não são fornecidas</p>	<p>Aplicar um vedante de silicone ao redor da caixa do sensor infravermelho e a parede para garantir a resistência à água.</p>

VI. LIGAÇÃO

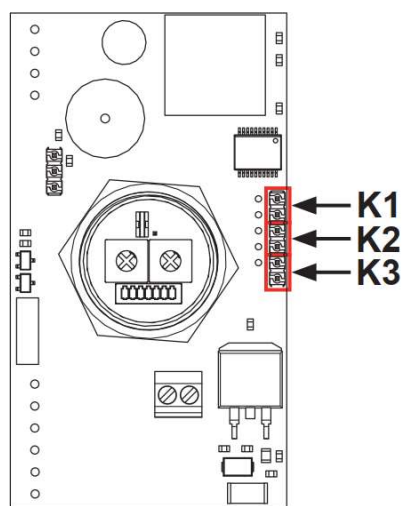
Ligação do sensor infravermelho	Ligação do conector
<p>12-24V DC</p>	<p>12-24V DC</p>

VII. EXEMPLOS DE CONFIGURAÇÃO DO SISTEMA

1) Sistema com entrada e saída comum



Configuração do sensor infravermelho



K1 Configuração dos sensores de infravermelho de entrada e saída



Jumper K1 no sensor infravermelhos de entrada



Jumper K1 no sensor infravermelhos de saída

K2 Configuração de grupo

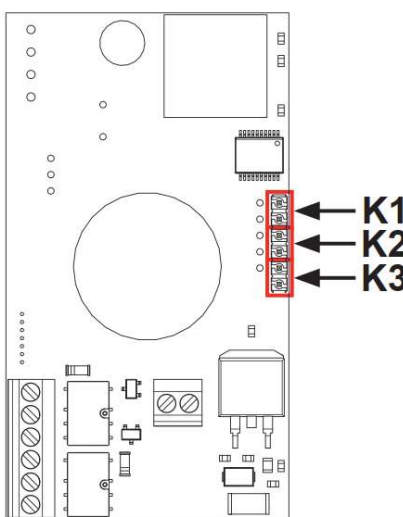


Não trocar o jumper

K3 Associação ao sistema

Consultar página 21 e 22

Configuração do actuador

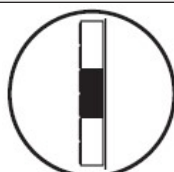


K1 Configuração do funcionamento do relé



Como é a mesma porta para entrada e saída pode ser usado apenas um relé

K2 Configuração de grupo

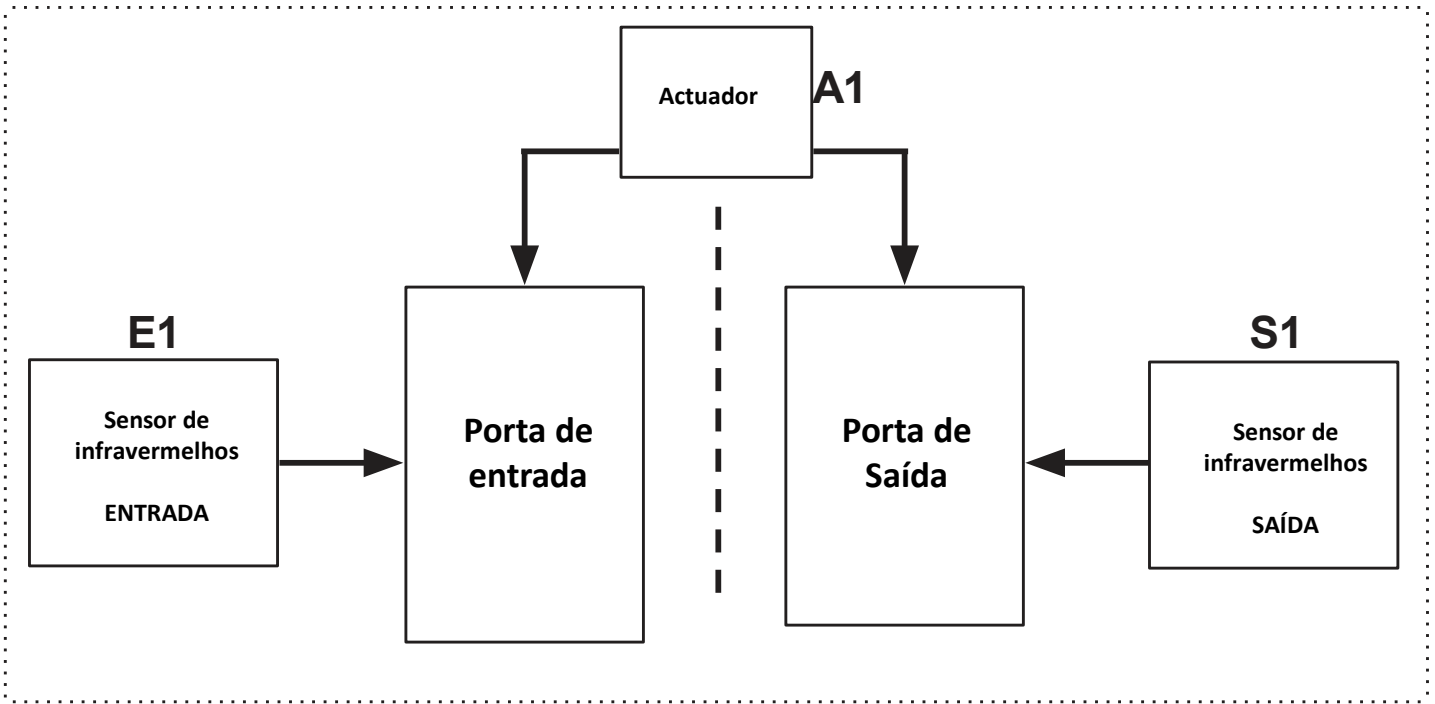


Não trocar o jumper

K3 Associação ao sistema

Consultar página 21 e 22

3) Porta automática com a entrada e a saída independente



Configuração do sensor infravermelho

	K1 Configuração do sensor infravermelho de entrada e de saída	
	Sensor infravermelho de entrada	Sensor infravermelho de saída
	K2 Configuração de grupo	K3 Associação ao sistema
	Não tocar o jumper.	Consultar a programação nas páginas 21 e 22.

Configuração do actuador

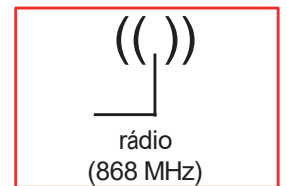
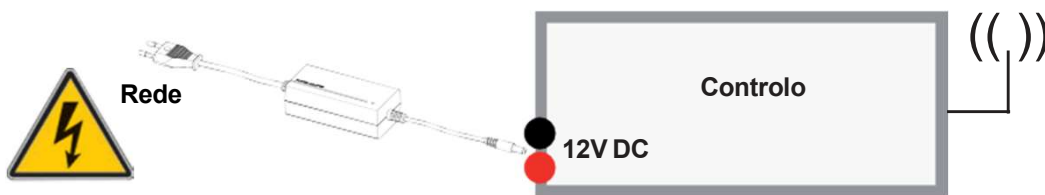
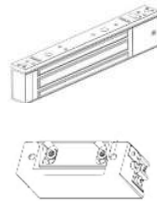
	K1 Configuração do sensor infravermelho de entrada e de saída	
	Portas distintas para saída e entrada logo o sensor infravermelho de entrada activa o relé 1 e o sensor infravermelho de saída activa o relé 2.	
	K2 Configuração de grupo	K3 Associação ao sistema
	Não tocar o jumper.	Consultar a programação nas páginas 21 e 22.

VIII. DIAGRAMA DAS LIGAÇÕES

1) Exemplo de ligação de um sistema com fechadura electrónica

C/NC : Fechadura fail safe (NO)

C/NO: Fechadura fail secure (NC)



⚠ Advertência

- Utilizar a tensão correcta de entrada conforme especificado (12-24V DC).
- A tensão errada de entrada pode danificar o product. Este erro não é coberto pela garantia do product.

VII. PROGRAMAÇÃO – Associação dos aparelhos a um só sistema

O processo de associação consiste na comunicação de uma chave de identificação comum para todos os componentes do sistema. Por defeito, todos eles estão programados com a mesma chave, para que desta forma o sistema este operativo assim que for instalado. No entanto, vai ser imperativo fazer a alteração desta chave se outro sistema idêntico está instalado nas proximidades, a fim de evitar qualquer interacção entre os sistemas.

Daqui em diante, os **sensores infravermelhos** e os **actuadores** serão chamados **periféricos**, e a **unidade de controlo** será chamada **UC**

Nomeações curtas dos periféricos:

E1 = Sensor infravermelho de entrada da porta n°1

S1 = Sensor infravermelho de saída da porta n°1

A1 = Placa electrónica de controle do actuador n°1

Nomeação dos jumpers (sensor infravermelho):

K1 = Sensor infravermelho de entrada (**o jumper está no seu sítio**) / Sensor infravermelho de saída (**o jumper foi removido**).

K2 = Grupo 1 (**o jumper está no seu sítio**) / Grupo 2 (**o jumper foi removido**).

K3 = Modo utilizador (**o jumper está no seu sítio**) / Modo de associação (**o jumper foi removido**).

Nomeação dos jumpers (actuador):

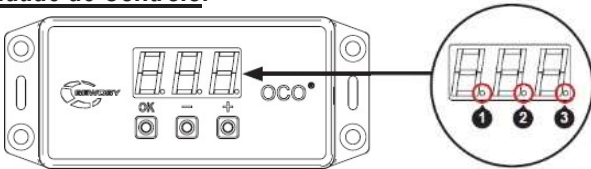
K1 = Activação do relé 1 «sensor de entrada» e o relé 2 «sensor de saída» (**o jumper está no seu sítio**).

Activação do relé 1 «sensor de entrada e saída» (**o jumper foi removido**). Neste caso, o relé 2 está inactivo.

K2 = Grupo 1 (**o jumper está no seu sítio**) / Grupo 2 (**o jumper foi removido**).

K3 = Modo de utilizador (**o jumper está no seu sítio**) / Modo de associação (**o jumper foi removido**).

Unidade de Controlo:



1	Ponto decimal do dígito da esquerda no display
2	Ponto decimal do dígito do meio no display
3	Ponto decimal do dígito da direita no display

Associação dos periféricos à unidade de controlo:

ADVERTÊNCIA! Não ligar a unidade de controlo até ao ponto 3.

- 1) Posicionar o **K1** e o **K2** (do sensor infravermelho e o actuador) de acordo com a configuração requerida pelos **periféricos**.
- 2) Ligar os **periféricos**.
- 3) Ligar a UC, mantendo pressionado o botão **OK** até que o display de **OCO** mostrar o indicador. A **UC** vai mostrar **[-]** se já existir uma chave de associação (sistema vai de fabrica associado) ou **---** se não tiver nenhuma chave.
- 4) Pressionar **+** e **-** simultaneamente para gerar uma nova chave.
- 5) O controlo mostra **---** então para confirmar que está a entrar no modo de associação.

POR FAVOR NOTE: A associação de todos os **periféricos** acontece um de cada vez, sem desligar o controlo após cada processo de associação.

6) Remover o jumper **K3** no **periférico** que deseja associar para começar o pedido de associação. **Nota: O nome do periférico irá ser mostrado no display da UC, por exemplo para o sensor de entrada E1 | Sensor de saída S1 | Actuador A1.**

7) Após o display identificar o tipo de periférico pressionar o botão de **OK** para aceitar a associação. Quando o periférico tiver validado, o display irá passar de mostrar **E1_** a mostrar **E1⁻**. No caso de não mostrar **E1⁻** mas sim **E1-** colocar novamente o jumper e passado 5 segundos voltar a tentar

8) Sempre que seja adicionado um periférico colocar novamente o jumper **K3** para sair do modo de associação desse **periféricos**.

Nota: O símbolo que vem depois do nome do dispositivo indica o progresso do processo de associação **E1_ identificado | E1⁻ associado com sucesso | E1- voltar a tentar.**

Repetir os passos 6,7 e 8 deste procedimento para todos os periféricos instalados.

9) Quando todos os periféricos forem associados, pressionar o **botão +** para sair do modo de associação e salvar a chave de identificação da associação. A unidade de controlo irá reiniciar.

Se necessário, pressionar o botão **-** para sair do modo de associação a qualquer momento, sem a alteração da chave de identificação anterior.

Definição da cota máxima (numero máximo de pessoas que podem estar em simultâneo dentro do estabelecimento):

Para fazer a programação do número máximo de pessoas:

- 1) Pressionar o botão **+** quando ligar e manter pressionado este botão até que o display mostre o ponto decimal certo.
- 2) Ajustar o valor requerido com os botões **+** e **-**
- 3) Pressionar o botão **OK** para acabar com a programação e salvar o valor. A unidade de controlo irá reiniciar.

Configuração manual do contador:

Para ajustar o valor do contador:

- 1) Pressionar o botão **OK** e manter pressionado este botão até que o display mostre o ponto decimal esquerdo.
- 2) Ajustar o valor como os botões **+** e **-**.

Para o reset a zero do contador, pressionar ao mesmo tempo os botões **+** e **-**.

- 3) Pressionar o botão **OK** para terminar a programação.

Como forçar o contador:

É possível forçar o contador até o valor da cota, para fechar a entrada até a próxima saída. Portanto, manter

pressionados os botões de **OK** e **+** até que o display mostre o valor da cota.